



Aşırı Yüksek Araç Tespiti (OHVD)

RAM20, izin verilen yükseklikten geçen hareketli nesnelere algılamak için geliştirilmiştir. RAM20 ayrıca aracın sensöre olan mesafesini ölçebilir ve böylece nesnenin geçtiği şerit hakkında bilgi verebilir (yol kenarı kurulumunda bile). Bu sistem genellikle koruma sağlamak için bir köprü, tünel veya başka bir yapıya yakın yollara kurulur.

RAM20, 96 derecelik ışın genişliğine sahip 4 algılama düzlemine (küçük nesnelere hassas bir şekilde algılanmasına ve yanlış alarmların önlenmesine yardımcı olan) bir lazer tarayıcıya dayanmaktadır. Yayılan ışık (kızılötesi ışık aralığında, görünmez), ortam ışığı seslerini filtreleyen alıcıda yakalanacak şekilde modüle edilir.

RAM20 Lazer tarayıcı, optik lens üzerinde nem yoğunlaşmasını önlemek için dahili bir ısıtma sistemine sahiptir.

Sistem, maksimum yüksekliği tespit etmenin yanı sıra aracın hangi şeritten geçtiğini de tespit edebilir.

Alıcı ve vericili standart sistemlere göre lazer ve kontrol ünitesi aynı direk üzerine yerleştirildiği için kolay kurulum avantajına sahiptir. Ayrıca, alıcı ve vericiyi bir araya getirmek gerekli değildir, yalnızca dedektörü yatay veya dikey düzlemde düzgün bir şekilde kurmak gerekir.

Kontrol ünitesi, bir güç kaynağı, bir CPU ve bir iletişim ünitesi içeren bir dış kabinden oluşur.

ALARM

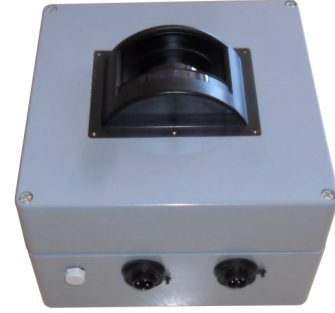
RAM20, aşırı yükseklikteki bir araç tespit edildiğinde farklı şekillerde alarm sağlar: röle kontağı; dijital çıktı; yazılım tetiklemesi (TCP/IP protokol ile).



RAM20



RAM20-T



Teknoloji	Laser scanner
Sınıf	Class 1
Tarama Açısı	96°
Tespit Mesafesi	20 m.
Tespit Edilebilen Min. Nesne genişliği	50 mm.
Tespit Edilebilen Maks. Araç Hızı	150 km/h.
Haberleşme Türü	Ethernet
Alarm	Röle, D/O, Yazılım
Güç Beslemesi	12 or 24 Vdc
Koruma Sınıfı	IP65
Sıcaklık Aralığı	RAM20 :-20°C : +50°C RAM20-T: -40°C : +60°C



- Kontrol ünitesi, aşağıdaki özelliklere sahip bir ARM9 mikroişlemciye (yazılım ve donanımsal watchdog ile) dayanmaktadır:
- **Diagnostics of the laser scanner detector**
- Tespit edilen nesnenin boyutunun hesaplanması
- Geçiş şeridini belirlemek için nesnenin sensörden uzaklığının hesaplanması
- Yağmur, kar, kuş vb. seslerin filtrelenmesi
- Aşırı yüksek bir nesne alarmının oluşturulması ile bir dijital çıkışın, yazılım alarmının veya rölenin tetiklenmesi

RAM200

RAM200, iki lazer tarayıcıya dayanmaktadır: birincisi 4 düzlem algılama ile yatay (bu, küçük nesnelerin hassas bir şekilde algılanmasına ve yanlış alarmların önlenmesine yardımcı olur) ve diğeri ise sadece dikey algılama düzleminde çalışır. Her iki lazer de 96 derecelik bir ışın genişliğine sahiptir. İki lazer tarayıcı kullanmanın avantajı şunlardır:

- Doğrulama: her iki dedektör de yüksekliği ölçebilir ve diğerinden bağımsız olarak çalışır.
- Trafik Bilgisi: dikey lazer, araçların sayılmasını ve sınıflandırılmasını sağlar.

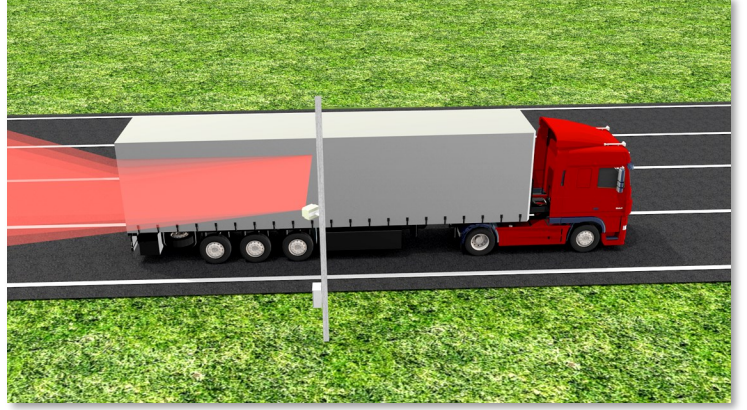
DEĞİŞKEN MESAJ İŞARETİ SİSTEMİ

Sürücüyü aracını durdurması veya çıkması gerektiğini bildirmek için lazer algılamasını değişken mesaj işareti (VMS) ile birleştirmek de mümkündür.

VMS, RAM20'nin direğinden yaklaşık 100mt. sonra konumlandırılan bir direğe yol kenarına monte edilebilir.



RAM20 & RAM20-T



RAM200

